

RIYAZIYYAT, MEXANIKA, FİZİKA VƏ ASTRONOMİYA

XƏTTİ İNİKASLAR VƏ OPERATORLAR İLƏ BAĞLI OLAN BƏZİ KEYS TAPŞIRIQLAR VƏ ONLARIN HƏLLƏRİ

Rövşən HƏSƏNOV 

Naxçıvan Dövlət Universiteti, Naxçıvan, Azərbaycan

*Yazışılan müəllif: hrovsen.2020@gmail.com

NƏŞR TARİXİ:

Qəbul edilmə tarixi:
05.12.2025

Nəşr edilmə tarixi:
22.12.2025

AÇAR SÖZLƏR:

xətti operator, xətti operatorun ranqı və defekti, xətti operatorun matrisi, keçid matrisi, xətti operatorun məxsusi qiyməti

XÜLASƏ

Ali pedaqoji məktəblərdə tədris olunan Cəbr kursu üç cəbr (mücərrəd cəbr, (xətti)vektorlar cəbri və çoxhədlilər cəbri) elminin elementlərinin intqerativ birləşməsi ilə formalaşdırılmışdır. Xətti tənliklər sisteminin həlli məsələləri ilə yaranan vektorlar cəbri, mecərrəd cəbrin elementləri əsasında inkişaf etməklə moditifaksiya olunaraq, müasir Cəbr kursunun çox mühüm qoluna çevrilmiş onun riyaziyyat və digər elm sahələrində tətbiqinə görə birinci yeri tutan hissəsidir. Matris, determinant, vektor fəza, Evklid fəzası və s. kimi riyazi aparat və strukturların daxil edilməsi ilə vektorlar cəbri genişlənmiş və dərinləşmişdir. Ali pedaqoji məktəblərin Cəbr kursunda vektorlar cəbrinin tədrisi xətti inikaslar və operatorlar bölməsi ilə başa çatdırılır. Təqdim olunan materialda xətti inikas və xətti operatorun müəyyən edilməsi, onun ranqının və defektinin tapılması, φ xətti operatorun verilmiş bazisdəki verilmiş matrisinə əsasən digər bazisdəki matrisinin tapılması, iki xətti operatorun müxtəlif bazislərdə matrisləri verilməmişsə, iki operatorun cəminin birinci bazisə nəzərən matrisinin tapılması, φ xətti operatorun verilmiş bazisdə matrisi və ψ xətti operatorun ikinci bazisdə matrisi verilməmişdirsə, onların $\varphi \cdot \psi$ hasilinin birinci bazisdəki matrisinin tapılması, hər hansı bazisdə matrisi verilmiş xətti operatorun məxsusi qiymətlərinin və məxsusi vektorlarının tapılması və i.a. məsələlərə baxılır.

GİRİŞ

Təqdim olunan işdə nəzəri materialın mənimsədilməsi, tələbələrdə yaradıcı təfəkkürün formalaşdırılmasına xidmət edən praktik məşğələdə həll edilməsi tövsiyyə olunan çalınmaların [5,6] bir qismi üçün keys tapşırıqlar icra olunmuşdur. Ümumtəhsil məktəblərində həmçinin Elementar həndəsədə müstəvidə və üçölçülü fəzada həndəsi çevirmələr (mərkəzi simmetriya, ox simmetriyası, müxtəlif dönmə, paralel köçürmə və s.) özünəməxsus yerə malikdir [1, s. 105 – 145]. Göstərilən həndəsi çevirmələr cəbr kursunda inikas adlanır. Onlardan bəziləri xətti çevirmələr və digərləri qeyri-xətti çevirmələr olurlar. Məqalədə cəbri terminologiya əsasında onlar tədqiq edilir.

1. İsbat edin ki: a) koordinat müstəvisində sıfırdan fərqli vektorlu paralel köçürmə xətti inikas deyildir; b) koordinat müstəvisinin eynilik inikası xətti inikasdır.

a) Xətti inikas 1) homomorfizm və 2) bircinslik xassələri ilə şərtlənir.

[2, s. 237][4, s. 283] Paralel köçürmə isə belə təyin edilmişdir [1, s. 131]

“Tərif müstəvinin bütün nöqtələri eyni istiqamətdə və eyni məsafə qədər yerdəyişməklə, müstəvinin özünə inikasına paralel köçürmə deyilir”. “Paralel köçürmə elə bir köçürmədir ki, ixtiyari A nöqtəsinə elə A' nöqtəsi qarşı qoyur ki, fiqurun bütün nöqtələri AA' vektoru qədər yerini dəyişirlər”.

Ümumtəhsil məktəblərin Riyaziyyat dərslində koordinat müstəvisində vektorla paralel köçürmə şərh olunmuşdur. [3, s. 182 – 184]

V vektor fəzasında $a \neq 0$ vektoru ilə paralel köçürmə $P(x)$ işarə edilir və analitik olaraq aşağıdakı kimi təyin edilir:

$\forall x \in V$ və $\forall a \neq 0 \in V$ üçün $P(x) = x + a$ olur. Məsələni ümumi şəkildə həll etmək üçün paralel köçürmə inikasının (operatorunun) homomorfluq şərtini ödəmədiyini yoxlamaq kifayətdir.

$\forall x \in V$ və $y \in V$ vektorlarının cəmi üçün yaza bilərik.

$P(x + y) = x + y + a = x + a + y = P(x) + y$, burada $a \neq 0$ olmaqla qeyd olunmuş vektordür. Digər tərəfdən : $P(x) + P(y) = (x + a) + (y + a)$. Yəni $P(x + y) \neq P(x) + P(y)$

b) v fəzasının hər bir elemntin özünə çevirən E inikasına eynilik inikası (operatoru) deyilir [2, s. 238].

Cəbri terminologiyada eynilik inikas aşağıdakı kimi ifadə edilir.

$\forall x \in V$ vektoru üçün $E(x) = x$ olarsa, E eynilik operatoru adlanır.

Eynilik operatorunun xətti operator olduğunu göstərmək üçün xətti operatorun tərifindəki 1) və 2) şərtlərini yoxlamaq lazımdır.

- $\forall x, y \in V$ üçün $E(x + y) = x + y = E(x) + E(y)$

- $\forall x \in V$ və $\forall \lambda \in R$ üçün $E(\lambda x) = \lambda E(x)$.

2. Xətti operatorun ranqını və defektini tapın [3, 7.1.2. a)]

$$\varphi(x_1, x_2, x_3) = (x_1 + x_2, x_1 + x_3, x_2 + x_3)$$

Əvvəlcə göstərək ki, φ xətti operatordür. R^3 –ə mənsub olan $\forall x \in R^3, y \in R^3$ vektorlarına baxaq. Onların xətti operatorun tərifindəki 1) şərtini ödədiyini göstərək.

$$x \in R^3 \quad x = (x_1, x_2, x_3), \varphi(x) = \varphi(x_1, x_2, x_3) = (x_1 + x_2, x_2 + x_3, x_3 + x_1)$$

$$y \in R^3 \quad y = (y_1, y_2, y_3), \varphi(y) = \varphi(y_1, y_2, y_3) = (y_1 + y_2, y_2 + y_3, y_3 + y_1)$$

$$\varphi(x + y) = \varphi(x) + \varphi(y)$$

olduğunu göstərək

$$\begin{aligned} \varphi(x + y) &= \varphi((x_1, x_2, x_3) + (y_1, y_2, y_3)) = \varphi(x_1 + y_1, x_2 + y_2, x_3 + y_3) \\ &= (x_1 + y_1 + x_2 + y_2, x_2 + y_2 + x_3 + y_3, x_1 + y_1 + x_3 + y_3) \\ &= ((x_1 + x_2) + (y_1 + y_2), (x_2 + x_3) + (y_2 + y_3)) \\ &= (x_1 + x_2, x_2 + x_3, x_3 + x_1) + (y_1 + y_2, y_2 + y_3, y_3 + y_1) \\ &= \varphi(x_1, x_2, x_3) + \varphi(y_1, y_2, y_3) \end{aligned}$$

2) şərtini ödədiyini göstərək:

$$\begin{aligned} \varphi(\lambda x) &= \varphi(\lambda(x_1, x_2, x_3)) = \varphi(\lambda x_1, \lambda x_2, \lambda x_3) = (\lambda x_1 + \lambda x_2, \lambda x_2 + \lambda x_3, \lambda x_3 + \lambda x_1) \\ &= \lambda(x_1 + x_2, x_2 + x_3, x_3 + x_1) = \lambda \varphi(x_1, x_2, x_3) = \lambda \varphi(x) \end{aligned}$$

Standart bazis:

$$e_1 = (1, 0, 0) \quad \varphi(e_1) = \varphi(1, 0, 0) = (1, 0, 1)$$

$$e_2 = (0, 1, 0) \quad \varphi(e_2) = \varphi(0, 1, 0) = (1, 1, 0)$$

$$e_3 = (0, 0, 1) \quad \varphi(e_3) = \varphi(0, 0, 1) = (0, 1, 1)$$

İndi $M(\varphi) = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ matrisini pilləli şəklə gətirib ranqını tapmaq:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Ranqı 3-dür. Çünki 0-dan fərqli sətirlərin sayı 3-dür.

$\dim V = r + d$ fəza 3 ölçülüdür. $\dim V = 3, r = 3$ onda $d = 0$ deyək. Cavab: $\det \varphi = 0$; ranq $\varphi = 3$.

3. φ xətti operatorun $e_1 = (1, 0, 0), e_2 = (0, 1, 0), e_3 = (0, 0, 1)$ bazisində matrisi verilir:

$$A = \begin{bmatrix} 3 & -1 & 2 \\ 0 & 4 & 1 \\ -2 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Bu operatorun

$$a_1 = (1, 1, 1), a_2 = (1, 1, 0), a_3 = (-1, 0, 1)$$

bazisində matrisini tapın.

Bunun üçün əvvəlcə keçid matrisini müəyyən edək. Keçid matrisinin sütunları yeni bazisin a_1, a_2, a_3 vektorlar sisteminin verilən e_1, e_2, e_3 bazisində koordinat sətirləridir. Deməli, keçid matrisi

$$T = \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

kimidir. Birinci bazisdən ikinci bazisə keçid zamanı xətti operatorun matrisi haqda teoremə əsasən $B = T^{-1}AT$ olur. $\det T = 1$ olduğunu nəzərə alaraq tərs matris tapılır:

$$T_{11} = 0, T_{21} = 0, T_{12} = 0, T_{22} = 1, T_{32} = 1, T_{13} = -1, T_{23} = 1, T_{33} = 0$$

Beləliklə alınır ki,

$$T^{-1} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Onda

$$B^{-1} = T^{-1}AT = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & -1 & 2 \\ 0 & 4 & 1 \\ -2 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 2 & 3 & 0 \\ -3 & 5 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 0 & 4 & 1 \\ -2 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 0 & -1 & 2 \\ 5 & 5 & -2 \\ 2 & 2 & 3 \end{bmatrix}$$

$$\text{Cavab: } \begin{bmatrix} 0 & -1 & 2 \\ 5 & 5 & -2 \\ 2 & 2 & 3 \end{bmatrix}$$

4. φ xətti operatoru $a_1 = (1, 2), a_2 = (3, 7)$ bazisinə görə $\begin{bmatrix} 18 & 67 \\ -7 & -26 \end{bmatrix}$ matrisinə

malikdir. ψ xətti operatoru isə $b_1 = (1, 1), b_2 = (0, 1)$ bazisinə nəzərən $\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 7 \end{bmatrix}$ matrisinə

malikdir. $\varphi + \psi$ operatorunun a_1, a_2 bazisinə nəzərən matrisini tapın.

φ, ψ xətti operatorlarının eyni bazisə nəzərən matrisləri verilsəydi, onda $\varphi + \psi$ operatorunun matrisi φ, ψ operatorlarının verilən bazisə nəzərən matrisləri cəminə bəərbər olardı. Deməli, məsələni həll etmək üçün ψ -nin bazisdəki matrisini tapmalıyıq. ψ operatorunun b_1, b_2 bazisindəki matrisini $M(\psi)$ ilə, a_1, a_2 bazisindəki matrisini $M'(\psi)$ ilə işarə edək. Xətti operatorların müxtəlif bazislər üzrə matrisləri arasında əlaqə düsturundan istifadə edək [1, 253].

$$M'(\psi) = T^{-1}M(\psi)T$$

Burada, T b_1, b_2 bazisindən a_1, a_2 bazisinə keçid matrisidir. Beləliklə, T, T^{-1} məlum olsa, $(M(\psi)$ isə məsələnin şərtində verilib) onda $M'(\psi)$ aşağıdakı kimi tapıla bilər. T aşağıdakı kimi müəyyən edilə bilər:

$$a_1 = t_{11}b_1 + t_{21}b_2$$

$$a_2 = t_{12}b_1 + t_{22}b_2 \quad (2)$$

a_1, a_2, b_1, b_2 vektorları məsələnin şərtində verilib, onları (2)-də nəzərə alsaq, tapılır:

$$\begin{cases} (1, 2) = t_{11}(1, 1) + t_{21}(0, 1) \\ (3, 7) = t_{12}(1, 1) + t_{22}(0, 1) \end{cases}$$

$$\begin{cases} (1, 2) = (t_{11}, t_{11}) + (0, t_{21}) & | t_{11} = 1, & t_{21} = 1 \\ (3, 7) = (t_{12}, t_{12}) + (0, t_{22}) & | t_{12} = 3, & t_{22} = 4 \end{cases}$$

Onda T keçid matrisi üçün tapılır:

$$T = \begin{bmatrix} t_{11} & t_{12} \\ t_{21} & t_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 4 \end{bmatrix}$$

İndi T^{-1} tərs matrisini tapaq. Bunun üçün elementar çevirmələr üsulundan istifadə edək [1, 184].

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 & | & 1 & 0 \\ 1 & 4 & | & 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 3 & | & 1 & 0 \\ 0 & 1 & | & -1 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & | & 4 & -3 \\ 0 & 1 & | & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\text{Yəni } T^{-1} = \begin{pmatrix} 4 & -3 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

Tapılmış T, T^{-1} matrislərinin və məsələnin şərtindəki ψ operatorunun b_1, b_2 bazisindəki matrisinin ifadələrini yazsaq və vurma əməllərini aparsaq alarıq:

$$M'(\psi) = \begin{bmatrix} 4 & -3 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 7 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -5 & -13 \\ 2 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -18 & -67 \\ 7 & 26 \end{bmatrix}$$

Onda φ, ψ operatorlarının cəminin a_1, a_2 bazisindəki matrisi

$$M(\varphi) + M'(\psi) = \begin{pmatrix} 18 & 67 \\ -7 & -26 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -18 & -67 \\ 7 & -26 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Cavab: $\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$.

5. φ xətti operatoru $a_1 = (1, 2), a_2 = (3, 7)$ bazisinə nəzərən $\begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$ matrisinə malikdir. ψ xətti operatoru $b_1 = (1, 1), b_2 = (0, 1)$ bazisinə nəzərən $\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 7 \end{bmatrix}$ matrisinə malikdir. φ operatorunun a_1, a_2 bazisinə nəzərən matrisini tapın.

Əvvəlcə b_1, b_2 bazisindən a_1, a_2 bazisinə keçid matrisinə keçid matrisini tapaq:

$$a_1 = t_{11}b_1 + t_{21}b_2$$

$$a_2 = t_{12}b_1 + t_{22}b_2 \quad (1)$$

a_1, a_2, b_1, b_2 vektorlarının məsələdə verilən ifadələrini (1)-də yerinə yazaq və çevirmələr aparaq:

$$\begin{cases} (1, 2) = (t_{11}, t_{11}) + (0, t_{21}) \\ (3, 7) = (t_{12}, t_{12}) + (0, t_{22}) \end{cases}$$

$$\begin{cases} (1, 2) = (t_{11}, t_{11} + t_{21}) \\ (3, 7) = (t_{12}, t_{12} + t_{22}) \end{cases}$$

$$\begin{cases} t_{11} = 1, t_{21} = 1 \\ t_{12} = 3, t_{22} = 4 \end{cases}$$

$$T = \begin{bmatrix} t_{11} & t_{12} \\ t_{21} & t_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 4 \end{bmatrix}$$

T matrisinin tərsini elementar çevirmələr üsulu ilə tapılır.

$$T^{-1} = \begin{bmatrix} 4 & -3 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$$

alınacaqdır.

İndi ψ operatorunun a_1, a_2 bazisinə nəzərən $M'(\psi)$ matrisini hesablamaq olar.

$M'(\psi) = T^{-1}M(\psi)T$, burada $M(\psi)$ matrisi ψ' xətti operatorunun b_1, b_2 bazisinə görə matrisidir və $M'(\psi) = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 7 \end{bmatrix}$ məsələdə verilmişdir. Onda alınır:

$$M'(\psi) = \begin{bmatrix} 4 & -3 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 7 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -5 & -13 \\ 2 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -18 & -67 \\ 7 & 26 \end{bmatrix}$$

Onda

$\varphi\psi$ xətti operatorun a_1, a_2 bazisində matrisi aşağıdakı kimi olar:

$$\begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -18 & -67 \\ 7 & 26 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & 11 \\ -4 & -15 \end{bmatrix}$$

Cavab: $\begin{bmatrix} 3 & 11 \\ -4 & -15 \end{bmatrix}$

6. hər hansı bazisdə

$$A = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}$$

matrisinə malik olan xətti operatorun məxsusi qiymətlərini və məxsusi vektorlarını tapın.

A matrisinin xarakteristik tənliyi yazılır:

$$\begin{vmatrix} 2 - \lambda & -1 \\ -1 & 2 - \lambda \end{vmatrix} = 0$$

Determinantını açaq:

$$4 - 4\lambda + \lambda^2 - 1 = 0$$

$$\lambda^2 - 4\lambda + 3 = 0$$

$$\lambda = 2 \pm \sqrt{4 - 3} = 2 \pm 1$$

$$\lambda_{1,2} = 2 \pm \sqrt{4 - 3} = 2 \pm 1$$

Yəni $\lambda_1 = 3, \lambda_2 = 1$ məxsusi qiymətlər tapıldı. Onda $(A - \lambda I)X = 0$ sistemi aşağıdakı şəkllə gətirilir:

$$\begin{bmatrix} -1 & 1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = 0$$

Bu sistem aşağıdakı tənliklə eyni gülcüdür:

$$-x_1 + x_2 = 0 \Rightarrow x_1 = x_2 = 1$$

Məxsusi vektor $c(1; 1)$ olur. $\lambda = 1$ olduqda

$$\begin{bmatrix} -1 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = 0$$

Buradan isə $x_1 = 1, x_2 = -1$ alınır.

Məxsusi vektor $(1; -1)$ -dir.

Cavab: məxsusi qiymətlər $\lambda_1 = 3, \lambda_2 = 1$; onlara uyğun məxsusi vektorlar isə $c(1; 1)$ və $c(1; -1)$ olur.

7. Üçtərtibli matrisin həqiqi ədədlərin meydanı üzərində məxsusi qiymətlərinin vektorlarını tapın.

İlk öncə xarakteristik tənliyi yazmaq və məxsusi qiymətləri tapmaq

$$\begin{aligned} |A - \lambda I| = 0 &\Rightarrow \begin{vmatrix} -\lambda & 0 & 1 \\ 0 & 1 - \lambda & 0 \\ 1 & 0 & -\lambda \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow \lambda^2(1 - \lambda) + 0 + 0 - (1 - \lambda + 0 + 0) \\ &= \lambda^2(1 - \lambda) - (1 - \lambda) = 0 \\ &(\lambda^2 - 1)(1 - \lambda) = 0 \\ &(\lambda - 1)(\lambda + 1)(1 - \lambda) = 0 \\ &-(\lambda - 1)^2(\lambda + 1) = 0 \\ &\lambda_1 = -1, \lambda_2 = 1 \end{aligned}$$

λ_1, λ_2 məxsusi qiymətini yerinə qoyub, məxsusi vektorları tapmaq.

$$\begin{aligned} \text{I. } \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} &= \begin{cases} x_1 + x_3 = 0 \\ x_1 = -x_3 & x_1 = k, x_3 = -k \\ x_2 = 0 \end{cases} \\ \text{II. } \begin{bmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} &= \begin{cases} -x_1 + x_3 = 0 \\ x_1 - x_3 = 0 & x_2 = 0, x_1 = k, x_3 = k \\ x_1 = x_3 \end{cases} \end{aligned}$$

Cavab: məxsusi qiymətlər $\lambda_1 = -1, \lambda_2 = 1$ uyğun məxsusi vektorlar $x_1 = k, x_2 = 0, x_3 = -k$; $x_2 = 0, x_1 = k, x_3 = k$

Təcrübə və aparılan müşahidələr göstərir ki, tərtib olunan keys tapşırıqlar öyrənilən materialın mənimsənilməsinə müsbət təsir etməklə bərabər tələbələrin mücərrəd təfəkkürünün formalaşmasına ciddi təsir göstərir.

ƏDƏBİYYAT SİYAHISI

1. Adıgözəlov A.S., Əliyeva T.M., Quliyev A.İ., Rzayev M.T., Qardaşova Z.Ş. Elementar həndəsə Pedaqoji Universitet tələbələri və magistrantlar üçün dərs vəsaiti. –Bakı: -ADPU, -2017, -215 s.
2. Baxşəliyev Y.R., Əbdülkərimli L.Ş. Cəbr və ədədlər nəzəriyyəsi kursu. –Bakı: Nurlan, -2008, -560 s.
3. Qəhrəmanova N.M., Kərimov M.A., Hüseynov İ.H. Riyaziyyat 9. Dərslik. –Bakı: -Radius nəşriyyatı, -2020. -256 s.
4. Куликов Л.Я. Алгебра и теория чисел. Учеб. Пособие для педагогических институтов. –Москва: - Выс. Школа. -1979. -559 с.
5. Куликов Л.Я., Москаленко А.И., Фомин А.А. Сборник задач по алгебре и теории чисел. Учеб. Пособие для студентов физ. –Мат. Спе. Пед. Институтов/. –Москва: - Просвещение, -1993, -288 с.
6. Шнеперман Л.Б. Сбрник задач по алгебре и теории чисел. Учебие для физ.- Мат. Спец. Пед. Институтов/.-Минск: -Выщ.школа, -1982, -223.

SUMMARY

SOME CASE PROBLEMS RELATED TO LINEAR INTEGRATION AND OPERATORS AND THEIR SOLUTIONS

Rovshen Hasanov

The Algebra course taught in higher pedagogical schools is formed by the integrative combination of elements of the three algebras (abstract algebra, (linear) vector algebra and polynomial algebra). Vector algebra, which arises from the problems of solving a system of linear equations, has been developed and modified on the basis of elements of abstract algebra, and has become a very important branch of the modern Algebra course, taking the first place in terms of its application in mathematics and other fields of science. Vector algebra has been expanded and deepened by the inclusion of mathematical apparatus and structures such as matrices, determinants, vector spaces, Euclidean spaces, etc.

The teaching of vector algebra in the Algebra course of higher pedagogical schools is completed with the section on linear inversions and operators. The presented material includes the definition of linear inversion and linear operator, finding its rank and defect, finding the matrix of the linear operator φ in a given basis based on a given matrix, finding the matrix of the sum of two operators with respect to the first basis if the matrices of two linear operators in different bases are given, finding the matrix of the sum of two operators with respect to the first basis, finding the matrix of the linear operator φ in a given basis and the matrix of the linear operator ψ in a second basis if the matrix of their product $\varphi \cdot \psi$ in the first basis, finding the eigenvalues and eigenvectors of a linear operator whose matrix is given in any basis

Keywords: *linear operator, rank and defect of a linear operator, matrix of a linear operator, transition matrix, eigenvalue of a linear operator*